



How To Create A Clifford Algebra

Synopsis

- Let V be a vector space of dimension n and let Q be a non-degenerate quadratic form on V . The Clifford algebra $Cl(V, Q)$ is the associative algebra generated by the identity element e_0 and products $x \cdot y \cdot z \cdots$ of elements $x, y, z \in V$, subject to the relations

$$x \cdot y + y \cdot x = -2 Q(x, y) e_0.$$

Note that this implies that $x \cdot x = -Q(x, x) \cdot e_0$. If $\{e_1, e_2, \dots, e_n\}$ is a basis for V , then e_0 and the products

$$e_{i_1} \cdot e_{i_2} \cdots e_{i_k} \text{ for } 1 \leq i_1 < i_2 < \cdots < i_k \leq n \text{ and } 1 \leq k \leq n$$

define a basis for $Cl(V, Q)$. In particular, the vector space dimension of the Clifford algebra is $\dim(Cl(V, Q)) = 2^n$.

- In this worksheet we show how to create a Clifford algebra in Maple using the [AlgebraLibraryData](#) procedure.

Examples

Load in the required packages. The interface command allows for the printing of larger dimensional multiplication tables.

```
[> with(DifferentialGeometry): with(LieAlgebras):
> interface(rtablesizer = 15):
```

Example 1.

The command [AlgebraLibraryData](#) returns a list of the multiplication rules for the basis elements of the specified algebra. The multiplication table for a Clifford algebra becomes more transparent if we label the basis elements as $e_{i_1 i_2 \cdots i_k} = e_{i_1} \cdot e_{i_2} \cdots e_{i_k}$. The following is the

multiplication table for the Clifford algebra defined by \mathbb{R}^3 equipped with the standard quadratic form (defined by the identity matrix).

```
[> AD1 := AlgebraLibraryData("Clifford(3)", CL3);
AD1 := [e1^2 = e1, e1 * e2 = e2, e1 * e3 = e3, e1 * e4 = e4, e1 * e5 = e5, e1 * e6 = e6, e1 * e7]
```

(1)

$$\begin{aligned}
&= e7, e1 \cdot e8 = e8, e2 \cdot e1 = e2, e2^2 = -e1, e2 \cdot e3 = e5, e2 \cdot e4 = e6, e2 \cdot e5 = -e3, e2 \cdot e6 \\
&= -e4, e2 \cdot e7 = e8, e2 \cdot e8 = -e7, e3 \cdot e1 = e3, e3 \cdot e2 = -e5, e3^2 = -e1, e3 \cdot e4 = e7, e3 \\
&\cdot e5 = e2, e3 \cdot e6 = -e8, e3 \cdot e7 = -e4, e3 \cdot e8 = e6, e4 \cdot e1 = e4, e4 \cdot e2 = -e6, e4 \cdot e3 = \\
&-e7, e4^2 = -e1, e4 \cdot e5 = e8, e4 \cdot e6 = e2, e4 \cdot e7 = e3, e4 \cdot e8 = -e5, e5 \cdot e1 = e5, e5 \cdot e2 \\
&= e3, e5 \cdot e3 = -e2, e5 \cdot e4 = e8, e5^2 = -e1, e5 \cdot e6 = e7, e5 \cdot e7 = -e6, e5 \cdot e8 = -e4, e6 \\
&\cdot e1 = e6, e6 \cdot e2 = e4, e6 \cdot e3 = -e8, e6 \cdot e4 = -e2, e6 \cdot e5 = -e7, e6^2 = -e1, e6 \cdot e7 = e5, \\
&e6 \cdot e8 = e3, e7 \cdot e1 = e7, e7 \cdot e2 = e8, e7 \cdot e3 = e4, e7 \cdot e4 = -e3, e7 \cdot e5 = e6, e7 \cdot e6 = \\
&-e5, e7^2 = -e1, e7 \cdot e8 = -e2, e8 \cdot e1 = e8, e8 \cdot e2 = -e7, e8 \cdot e3 = e6, e8 \cdot e4 = -e5, e8 \cdot e5 \\
&= -e4, e8 \cdot e6 = e3, e8 \cdot e7 = -e2, e8^2 = e1
\end{aligned}$$

Now we load these multiplication rules into memory with `DGsetup`. At this point we can also specify the labels we wish to use for the vector basis for our Clifford algebra.

[> DGsetup(AD1, '[e0, e1, e2, e3, e12, e13, e23, e123]', [omega]);
algebra name: CL3 (2)

Display the multiplication table for the Clifford algebra $CL(R^3, I_3)$

CL3 > MultiplicationTable();

	e0	e1	e2	e3	e12	e13	e23	e123
---	---	---	---	---	---	---	---	---
e0	e0	e1	e2	e3	e12	e13	e23	e123
e1	e1	-e0	e12	e13	-e2	-e3	e123	-e23
e2	e2	-e12	-e0	e23	e1	-e123	-e3	e13
e3	e3	-e13	-e23	-e0	e123	e1	e2	-e12
e12	e12	e2	-e1	e123	-e0	e23	-e13	-e3
e13	e13	e3	-e123	-e1	-e23	-e0	e12	e2
e23	e23	e123	e3	-e2	e13	-e12	-e0	-e1
e123	e123	-e23	e13	-e12	-e3	e2	-e1	e0

(3)

Thus, for example, we see that

$e2 \cdot e123 = e2 \cdot (e1 \cdot e2 \cdot e3) = (e2 \cdot e1) \cdot e2 \cdot e3 = -(e1 \cdot e2) \cdot e2 \cdot e3 = -e1 \cdot (e2 \cdot e2) \cdot e3 = e1 \cdot e3 = e13$, which can be checked explicitly, e.g.,

[CL3 > evalDG(e2.e123);
e13 (4)

Example 2.

Here is the split version of the Clifford algebra, defined with respect to the following quadratic form.

$$\begin{aligned} > \mathbf{Q} := < < 0, 0, 1 > | < 0, 1, 0 > | < 1, 0, 0 > >; \\ Q := \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \end{aligned} \quad (5)$$

We use the keyword argument *quadraticform* in the calling sequence to [AlgebraLibraryData](#).

$$\begin{aligned} > \mathbf{AD4} := \text{AlgebraLibraryData}(\text{"Clifford}(3)", \mathbf{CL3Q}, \text{quadraticform} = \mathbf{Q}); \\ > \text{DGsetup}(\mathbf{AD4}); \quad \text{algebra name: } \mathbf{CL3Q} \end{aligned} \quad (6)$$

Display the multiplication table for the Clifford algebra.

$$\begin{aligned} > \mathbf{CL3Q} > \text{MultiplicationTable}(); \\ \begin{array}{c|cccccccc} & e1 & e2 & e3 & e4 & e5 & e6 & e7 & e8 \\ \hline e1 & e1 & e2 & e3 & e4 & e5 & e6 & e7 & e8 \\ e2 & e2 & 0e1 & e5 & e6 & 0e1 & 0e1 & e8 & 0e1 \\ e3 & e3 & -e5 & -e1 & e7 & e2 & -e8 & -e4 & e6 \\ e4 & e4 & -2e1 - e6 & -e7 & 0e1 & -2e3 + e8 & -2e4 & 0e1 & -2e7 \\ e5 & e5 & 0e1 & -e2 & e8 & 0e1 & 0e1 & -e6 & 0e1 \\ e6 & e6 & -2e2 & -e8 & 0e1 & -2e5 & -2e6 & 0e1 & -2e8 \\ e7 & e7 & -2e3 + e8 & e4 & 0e1 & 2e1 + e6 & -2e7 & 0e1 & 2e4 \\ e8 & e8 & -2e5 & e6 & 0e1 & 2e2 & -2e8 & 0e1 & 2e6 \end{array} \end{aligned} \quad (7)$$

Note that $e2^2 = e4^2 = 0$ and that $e1, e3$ no longer anti-commute, which can be checked explicitly, e.g.,

$$\begin{aligned} > \mathbf{CL3Q} > \text{evalDG}(e2.e2); \\ & 0e1 \end{aligned} \quad (8)$$

Commands Illustrated

- [AlgebraLibraryData](#), [DGsetup](#), [evalDG](#), [MultiplicationTable](#)

Related Commands

- [AlgebraData](#), [SimpleLieAlgebraData](#)

References

- J. Baez, *The Octonions*

- W. Fulton, J. Harris, *Representation Theory - A First Course*
- F. Reese Harvey, *Spinors and Calibrations*
- http://en.wikipedia.org/wiki/Clifford_algebra

Release Notes

- The illustrated commands are available in Maple 17 and subsequent releases.

Authors

Ian M. Anderson and Thomas J Apedaile,
Department of Mathematics and Statistics , Utah State University
August 13, 2012